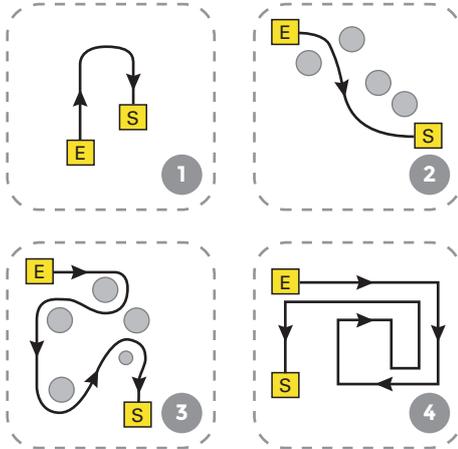




Le robot le plus... agile !

Mission

Votre mission est de construire le robot le plus agile.
Pour obtenir ce titre, il devra accomplir un des exploits suivant, sans toucher les bords de la piste :



- parcourir la piste 1 depuis l'entrée **E** jusqu'à la sortie **S**
- passer entre les obstacles disposés sur la piste 2 depuis l'entrée **E** jusqu'à la sortie **S**
- parcourir le labyrinthe de la piste 3 depuis l'entrée **E** jusqu'à la sortie **S**
- parcourir le labyrinthe de la piste 3 depuis l'entrée **E** jusqu'à la sortie **S** puis revenir en marche arrière
- parcourir la piste 4 (en forme de grecque) depuis l'entrée **E** jusqu'à la sortie **S**
- parcourir la piste 4 depuis l'entrée **E** jusqu'à la sortie **S**, faire demi-tour et revenir au point de départ



Le robot le plus... délicat !

Mission

Votre mission est de construire le robot le plus délicat.

Pour obtenir ce titre, il devra accomplir un des exploits suivants :

- **parcourir une distance de 3 m sans faire tomber une gomme posée sur le châssis**
- **parcourir une distance de 1 m, faire un arrêt, parcourir 1 m, s'arrêter puis reparcourir 1 m sans faire tomber une gomme posée sur le châssis**
- **parcourir une distance de 3 m sans faire tomber une bille posée sur le châssis**
- **parcourir une distance de 1 m, faire un arrêt, parcourir 1 m, s'arrêter puis reparcourir 1 m sans faire tomber une bille posée sur le châssis**
- **parcourir une distance de 3 m sans faire tomber une bouteille plastique de 1 litre, vide, posée sur le châssis**
- **parcourir une distance de 1 m, faire un arrêt, parcourir 1 m, s'arrêter puis reparcourir 1 m sans faire tomber une bouteille plastique de 1 litre, vide, posée sur le châssis**
- **parcourir une distance de 3 m sans faire tomber une bouteille plastique de 1 litre, vide, posée sur le goulot**
- **parcourir une distance de 1 m, faire un arrêt, parcourir 1 m, s'arrêter puis reparcourir 1 m sans faire tomber une bouteille plastique de 1 litre, vide, posée sur le goulot**



Le robot le plus... petit !

Mission

Votre mission est de construire le robot le plus petit.

Pour obtenir ce titre, il devra accomplir un des exploits suivants :

- **passer entre des plots écartés de 15 cm, de 10 cm, de 8 cm...**
- **passer entre des séries de plots, alignés, écartés de 15 cm, de 10 cm, de 8 cm...**
- **passer entre des séries de plots, disposés en zig zag, écartés de 15 cm, de 10 cm, de 8 cm...**
- **passer sous un tunnel de plus en plus petit, en ligne droite**



Le robot le plus... précis !

Mission

Votre mission est de construire le robot le plus précis.

Pour obtenir ce titre, il devra accomplir un des exploits suivants une fois muni d'un crayon :

- **dessiner une ligne droite**
- **dessiner un triangle fermé**
- **dessiner une forme arrondie**
- **dessiner un cercle**
- **dessiner une spirale**



Le robot le plus... puissant !

Mission

Votre mission est de construire le robot le plus puissant.

Pour obtenir ce titre, il devra accomplir un des exploits suivants :

- **trainer un objet pesant 200 g sur une distance de 3 m**
- **trainer un objet pesant 500 g sur une distance de 3 m**
- **parcourir une distance de 3 m en portant une masse de 1 kg**
- **trainer un objet pesant 200 g sur une distance de 3 m en portant une masse de 1 kg**
- **trainer un objet pesant 500 g sur une distance de 3 m en portant une masse de 1 kg**
- **pousser un objet de 1kg sur 1 m**



Le robot le plus... rapide !

Mission

Votre mission est de construire le robot le plus rapide.

Pour obtenir ce titre, il devra accomplir un des exploits suivants :

- **parcourir une piste droite de 5 m de long et de 50 cm de large en moins de 1 minute**
- **parcourir une piste droite de 5 m de long et de 50 cm de large, aller et retour en moins de 2 minutes**
- **parcourir une piste circulaire de 3 m de diamètre en moins de 2 minutes**
- **parcourir une piste circulaire de 3 m de diamètre, en partant du centre et en y revenant en moins de 2 minutes**
- **parcourir les quatre côtés d'un rectangle de 3 m sur 2 m en moins de 2 minutes**